

IV.4 EIGENWERTE VON DREHIMPULSOPERATOREN

Die Eigenwerte des Drehimpulses lassen sich rein aus den algebraischen Relationen

$$[\hat{L}_i, \hat{L}_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} \hat{L}_k$$

$$\epsilon_{ijk} = x, y, z.$$

ableiten. Das Ergebnis ist deshalb für jeden Drehimpuls (Bahndrehimpuls, Spin, Gesamtdrehimpuls) gültig.

Da Komponenten $\hat{L}_x, \hat{L}_y, \hat{L}_z$ nicht miteinander kommutieren existiert kein gemeinsames Basissystem. Es gilt jedoch

$$[\vec{L}^2, L_i] = 0$$

$$i = x, y, z$$

$$\vec{L}^2 = L_x^2 + L_y^2 + L_z^2$$

\Rightarrow Wir können \vec{L}^2 und eine Komponente von \vec{L} gemeinsam diagonalisieren.

Wahl: \vec{L}^2 und L_z .

"Quantisierungsachse"

DEF:

$$L_{\pm} = L_x \pm i L_y$$

Eigenschaften:

- $(L_{\pm})^{\dagger} = L_{\mp}$

- $[L_z, L_{\pm}] = i\hbar L_y \pm \hbar L_x = \pm \hbar L_{\pm}$

- $[L_+, L_-] = -2i [L_x, L_y] = 2\hbar L_z$

- $[\vec{L}^2, L_{\pm}] = 0$

- $\vec{L}^2 = L_- L_+ + \hbar L_z + L_z^2$

Da $L_- L_+ = (L_x - iL_y)(L_x + iL_y) = L_x^2 + L_y^2 + i[L_x, L_y]$

$$= L_x^2 + L_y^2 - \hbar L_z.$$

$$L_+ L_- = L_x^2 + L_y^2 + \hbar L_z$$

Nun zum Eigenwertproblem: ψ_{lm} bezeichne Eigenfunktion

zu \vec{L}^2 und L_z :

$$\hat{L}_z \psi_{lm} = \hbar m \psi_{lm}$$

$$\hat{L}^2 \psi_{lm} = \hbar^2 l(l+1) \psi_{lm} \quad (l \geq 0)$$

(IV.8)

L_{\pm} sind Leiteroperatoren

$$L_z L_{\pm} \psi_{lm}$$

$$= (L_{\pm} L_z \pm \hbar L_{\pm}) \psi_{lm}$$

$$= \hbar(m \pm 1) \psi_{lm}$$

$\Rightarrow L_{\pm}$ erhöht (erniedrigt) \hat{L}_z -Eigenwert um den 1: $L_{\pm} \psi_{lm} \sim \psi_{l, m \pm 1}$

Weegen $[L_{\pm}, \vec{L}^2] = 0$ bleibt \vec{L}^2 -Eigenwert l jedoch

unverändert:

$$\vec{L}^3 (L_{\pm} \psi_{lm}) = L_{\pm} \vec{L}^2 \psi_{lm} = \hbar l(l+1) (L_{\pm} \psi_{lm}).$$

Norm von $L_{\pm} \psi_{lm}$:

$$\begin{aligned} (\hat{L}_{\pm} \psi_{lm}, \hat{L}_{\pm} \psi_{lm}) &= (\psi_{lm}, \underbrace{\hat{L}_{\mp} \hat{L}_{\pm}}_{\vec{L}^2 - L_z^2 \mp \hbar L_z} \psi_{lm}) \\ &= \hbar^2 (l(l+1) - m^2 \mp m) \underbrace{(\psi_{lm}, \psi_{lm})}_{=1} \\ &= \hbar^2 (l(l+1) - m^2 \mp m). \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \boxed{L_{\pm} \psi_{lm} = \hbar^2 \sqrt{l(l+1) - m(m \pm 1)} \psi_{l, m \pm 1}} \quad (\text{IV.9})$$

Da $\|L_{\pm} \psi_{lm}\|^2 \geq 0$ gilt:

$$l(l+1) - m(m \pm 1) \geq 0$$

Es folgen die Bedingungen:

$$m > 0: \quad l(l+1) \geq m(m+1) \quad \Rightarrow \quad l \geq m$$

$$\begin{aligned} m < 0: \quad l(l+1) &\geq -|m|(-|m| \pm 1) = |m|(|m| \mp 1) \\ &\Rightarrow \text{schlechte Bed: } l(l+1) \geq |m|(|m| + 1) \end{aligned}$$

Damit:

$$\boxed{|m| \leq l}$$

10
□ Welche Werte nehmen die l und m an?

Sei M maximales m für gegebenes festes l .

Dann muß $L + \psi_{e,m} = 0$ sein, ansonsten wäre M nicht maximal. Aus Normierungsbed. $\|L + \psi_{e,m}\|^2 = 0$ folgt dann

$$l(l+1) = M(M+1) \quad \text{oder} \quad \boxed{M=l}.$$

Analoges Argument für minimales μ der m -Eigenwerte.

$$\Rightarrow L - \psi_{e,\mu} = 0 \quad \Rightarrow \quad l(l+1) = |\mu|(|\mu|+1)$$

$$\Rightarrow \quad \boxed{\mu = -l}.$$

Nun kann man durch Absteigeoperator L_- ausgehend von $\psi_{e,l}$ sämtliche Werte von m gewinnen:

$$L + \psi_{e,l} = 0 \quad ; \quad L_- \psi_{e,l} \sim \psi_{e,l-1}$$

$$L_- \psi_{e,l-1} = (L_-)^2 \psi_{e,l} \sim \psi_{e,l-2}$$

$$(L_-)^3 \psi_{e,l} \sim \psi_{e,l-3}$$

\vdots

Diese Reihe muß bei $m = -l$ abbrechen:

$$(L_-)^k \psi_{e,l} \sim \psi_{e,-l} \quad \Rightarrow \quad k = 2l$$

$$\text{D.h.} \quad \boxed{l = \frac{k}{2}} \quad \text{mit} \quad k \in \mathbb{N}.$$

Drehimpulspektrum:

$$\vec{L}^2 \psi_{lm} = \hbar^2 l(l+1) \psi_{lm}$$

$$L_z \psi_{lm} = \hbar m \psi_{lm}$$

mit $l = 0, 1, 2, 3, 4, \dots$ oder $l = \frac{1}{2}, \frac{3}{2}, \frac{5}{2}, \dots$

und $m = -l, -l+1, -l+2, \dots, l-1, l$

Eigenwerte l & m sind diskret und halbzeilig.

BEMERKUNGEN:

i) Der \vec{L}^2 -Eigenraum ist $(2l+1)$ -fach entartet.

ii) Die Drehimpulsvertauschungsrelation $[L_i, L_j] = \hbar \epsilon_{ijk} L_k$

werden mathematisch als $SO(3)$ -Algebra

bezeichnet; Drehgruppe; $SO(3)$ -Gruppe; folgt aus

Algebraelement durch Expansion: $D(\varphi) = e^{\frac{i}{\hbar} \vec{\varphi} \cdot \vec{L}}$.

iii) Wir werden sehen, dass der Bahndrehimpuls stets

ganzzahlige Werte l einnimmt.

Bekanntes Situation $l = 1/2$: Spin $1/2$ des

Elektrons, "Eigendrehimpuls"

iv) Spins der Elementarteilchen \rightarrow ganzzahlig: "Boson"
 \rightarrow halbzeilig: "Fermion"

IV.5 BAHNDREHIMPULS IN POLARKOORDINATEN,

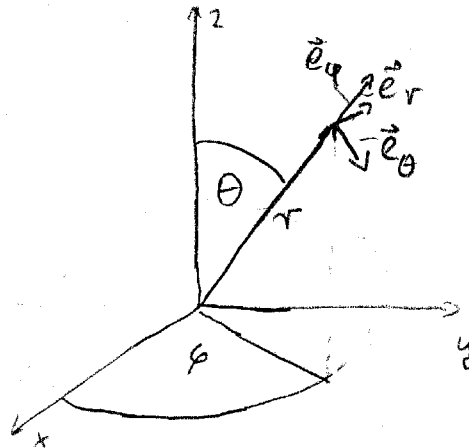
KUGELFLÄCHEN FUNKTIONEN

Wollen nun die expliziten Eigenfunktionen $\psi_{lm}(x)$

des Bahndrehimpulses $\vec{L} = \frac{\hbar}{i} \vec{x} \times \vec{\nabla}$ bestimmen.

Polarkoordinaten:

$$d^3x = \underbrace{r^2 \sin \theta}_{\text{Mess}} dr d\theta d\varphi$$



$$\vec{x} = r \vec{e}_r$$

$$\vec{\nabla} = \vec{e}_r \frac{\partial}{\partial r} + \vec{e}_\theta \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} + \vec{e}_\varphi \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

Daraus ergibt sich:

$$\hat{L}_x = \frac{\hbar}{i} \left(-\sin \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \cos \varphi \operatorname{ctg} \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right)$$

$$\hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} \left(\cos \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \sin \varphi \operatorname{ctg} \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right)$$

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

$$\hat{L}_\pm = \hbar e^{\pm i\varphi} \left(\pm \frac{\partial}{\partial \theta} + i \operatorname{ctg} \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right)$$

$$\vec{L}^2 = -\hbar^2 \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right]$$

(IV.10)